

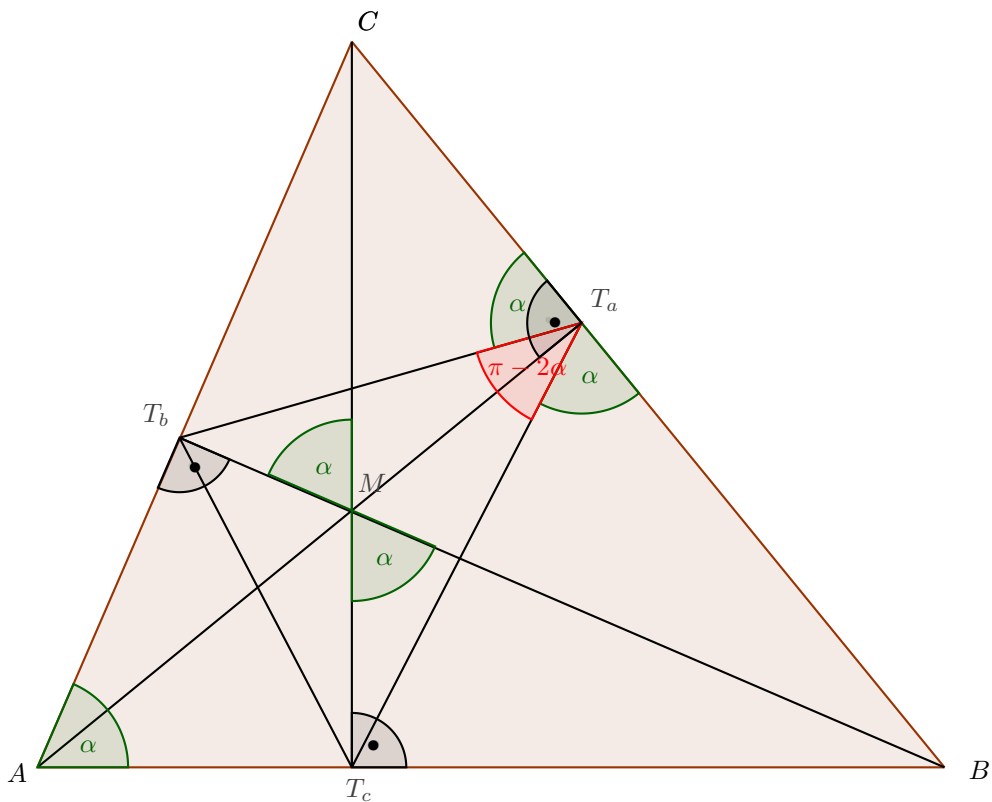
Talpponti háromszögek kaotikussága

Garay Barnabás 2009. november 24-én tartott előadásának első részét lejegyezte Bartha Zsolt

2010. szeptember 26.

Tekintsünk egy tetszőleges, nem derékszögű ABC háromszöget, és bocsássunk merőlegest mindhárom csúcsából a vele szemközti oldal egyenesére. Az így kapott talppontok (T_a, T_b illetve T_c) által meghatározott háromszöget az ABC háromszög talpponti háromszögének nevezzük. Az a leképezés, amely egy háromszöghöz a talpponti háromszögét rendeli (hasonlóság erejéig, tehát a szögekre vagyunk kíváncsiak) érdekes tulajdonságokkal bír, például kaotikus, azaz sokszor alkalmazva bizonyos értelemben kezelhetlenné válik. Vizsgáljuk meg ezért alaposabban ezt a transzformációt.

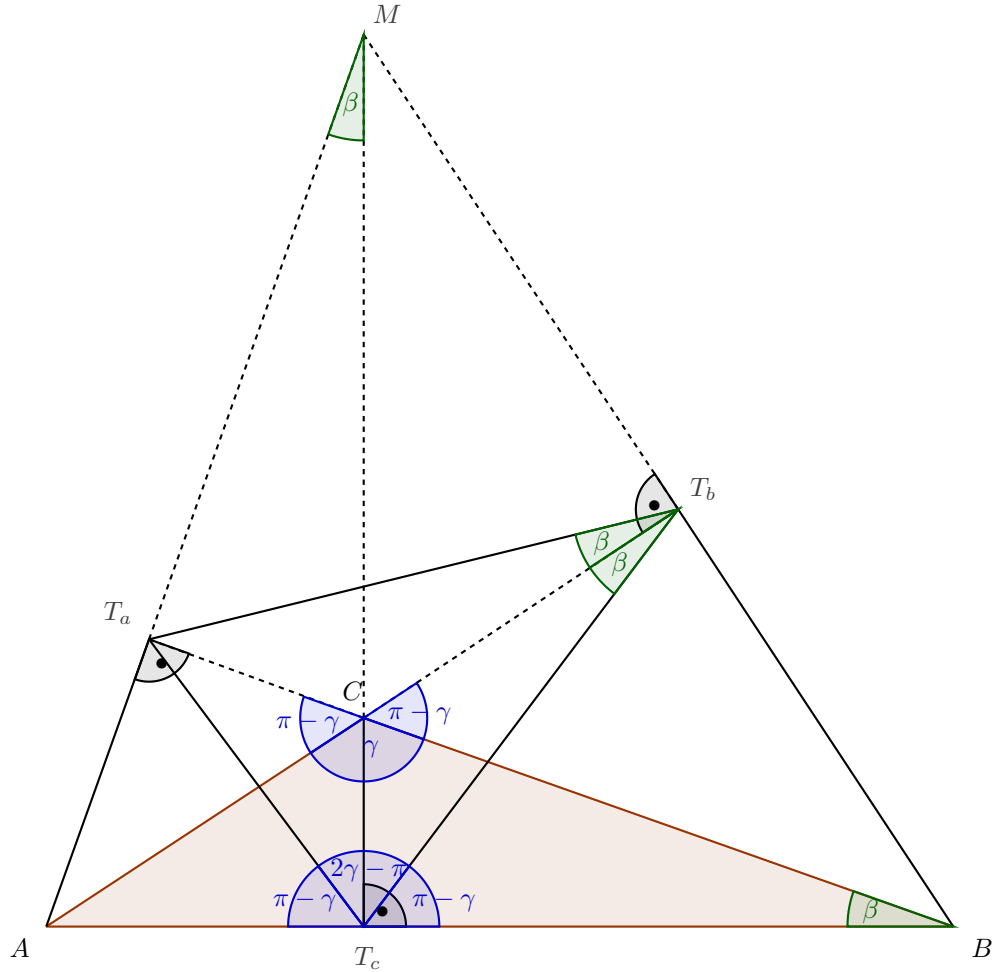
Számoljuk ki a $T_aT_bT_c$ háromszög szögeit az ABC háromszög szögeinek (α, β, γ) ismeretében. Két esetet kell elkülönítenünk aszerint, hogy ABC hegyesszögű vagy tompaszögű.



1. ábra. Hegyesszögű háromszög

Ha ABC hegyesszögű, akkor az M magasságpontja a háromszögön belül van (lásd az 1. ábrát). A T_cMB szög megegyezik a BAC szöggel, azaz α -val, mivel merőleges szárú szögek. A derékszögek miatt a BT_cMT_a négyszög húrnégyszög, így a kerületi szögek tétele miatt $T_cT_aB \sphericalangle = T_cMB \sphericalangle = \alpha$. Hasonlóan,

a CT_aMT_b négyszög is húrnégyszög, így $CT_aT_b\angle = CMT_b\angle = \alpha$. A $T_bT_aT_c$ szög nagysága tehát $\pi - 2\alpha$. Hasonlóan belátható, hogy a talpponti háromszög T_b -nél levő szöge $\pi - 2\beta$, a T_c -nél levő szöge $\pi - 2\gamma$ nagyságú.



2. ábra. Tompaszögű háromszög

Ha ABC tompaszögű, akkor a magasságpontja a háromszögen kívül van. Legyen például γ tompaszög (lásd a 2. ábrát). A BCT_b és az ACT_a szögek az ACB szöghöz tartozó külső szögek, így $\pi - \gamma$ nagyságúak. A derékszögek miatt BT_cCT_b és AT_cCT_a húrnégyszögek, emiatt $BT_cT_b\angle = BCT_b\angle = \pi - \gamma$ és $AT_cT_a\angle = ACT_a\angle = \pi - \gamma$, így $T_aT_cT_b\angle = \pi - 2(\pi - \gamma) = 2\gamma - \pi$. A $T_aT_bT_c$ szög nagysága pedig a következőképpen adódik: ismét a BT_cCT_b húrnégyszögben $T_cT_bC\angle = T_cBC\angle = \beta$. $AMT_c\angle = T_aBA\angle = \beta$, mert merőleges szárú szögek, és mivel T_aCT_bM is húrnégyszög, $T_aT_bC\angle = T_aMC\angle = \beta$. Így $T_aT_bT_c\angle = 2\beta$. Hasonlóan belátható, hogy $T_cT_aT_b\angle = 2\alpha$.

Tekintsünk az ABC háromszögre úgy, mint egy $\underline{x} = (\alpha, \beta, \gamma)$ ponthármasra. Legyen T az a leképezés, amely az ABC háromszöghöz a talpponti háromszögét, $T_aT_bT_c$ -t rendeli. Az elmondottak alapján tehát:

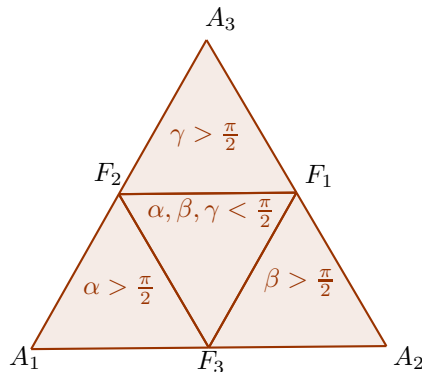
$$T(\alpha, \beta, \gamma) = \begin{cases} (\pi - 2\alpha, \pi - 2\beta, \pi - 2\gamma) & \text{ha } \alpha, \beta, \gamma < \frac{\pi}{2}, \\ (2\alpha - \pi, 2\beta, 2\gamma) & \text{ha } \alpha > \frac{\pi}{2}, \\ (2\alpha, 2\beta - \pi, 2\gamma) & \text{ha } \beta > \frac{\pi}{2}, \\ (2\alpha, 2\beta, 2\gamma - \pi) & \text{ha } \gamma > \frac{\pi}{2}. \end{cases}$$

Szemléltessük eredményünket a következőképpen: tekintsünk egy $A_1A_2A_3$ szabályos háromszöget (egy adott síkban). Ekkor a sík egy tetszőleges P pontjához tartozik egy (a, b, c) ponthármas, melyre $a+b+c = 1$ és ha az A_1, A_2, A_3 csúcsokat rendre a -val, b -vel és c -vel súlyozzuk, akkor a kapott pontrendszer súlypontja P . Úgy is mondhatjuk: válasszunk egy origót (O) a síkon kívül, és legyen $\vec{OA_1} = \mathbf{a}_1$, $\vec{OA_2} = \mathbf{a}_2$ és $\vec{OA_3} = \mathbf{a}_3$. Ekkor az $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3$ vektorok lineárisan függetlenek, így a sík minden P pontjához tartozik pontosan egy (a, b, c) számhármas, melyre $\vec{OP} = a\mathbf{a}_1 + b\mathbf{a}_2 + c\mathbf{a}_3$, továbbá belátható, hogy ekkor $a+b+c = 1$. (A sík pontjainak ezt a fajta koordinátázását súlyponti vagy baricentrikus koordinátázásnak nevezik.) A sík egy (fentiek szerinti) (a, b, c) koordinátájú pontjához rendeljük az $(a\pi, b\pi, c\pi)$ ponthármaszt. Ennek a három számnak az összege minden pontra π , így ha a, b, c pozitívak, ez a pont egyértelműen jelölheti azt a háromszöget, amelynek a szögei $a\pi, b\pi$ és $c\pi$. Könnyen látható, hogy az A_1, A_2, A_3 pontokhoz rendre a $(\pi, 0, 0), (0, \pi, 0), (0, 0, \pi)$ ponthármaszt rendeljük, továbbá azok a pontok, melyek mindhárom koordinátája pozitív, az $A_1A_2A_3$ háromszög belsejében vannak. Nézzük meg, hová visz egy ilyen pontot a T leképezés.

Ha az ABC háromszög tompaszögű, például α tompaszög, akkor a fentiek szerint a háromszögnek megfelelő \underline{x} pont képe: $T(\underline{x}) = T(\alpha, \beta, \gamma) = (2\alpha - \pi, 2\beta, 2\gamma)$. Ebből $\underline{x} = \frac{T(\underline{x}) + (\pi, 0, 0)}{2}$, azaz \underline{x} az $A_1T(\underline{x})$ szakasz felezőpontja. A T leképezés tehát a pontot A_1 -ből kétszeresére nagyítja. Ugyanígy látható, hogy ha β vagy γ a tompaszög, akkor a leképezés A_2 -ből illetve A_3 -ból nagyít kétszeresére.

Ha ABC hegyesszögű, akkor az \underline{x} pont képe: $T(\underline{x}) = (\pi - 2\alpha, \pi - 2\beta, \pi - 2\gamma)$. Ekkor azt írhatjuk fel, hogy $\frac{T(\underline{x}) + 2\underline{x}}{3} = (\frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{3})$, ami épp az $A_1A_2A_3$ háromszög középpontja (K). Tehát ebben az esetben a T leképezés az $A_1A_2A_3$ háromszög középpontjából történő -2 arányú nagyítás.

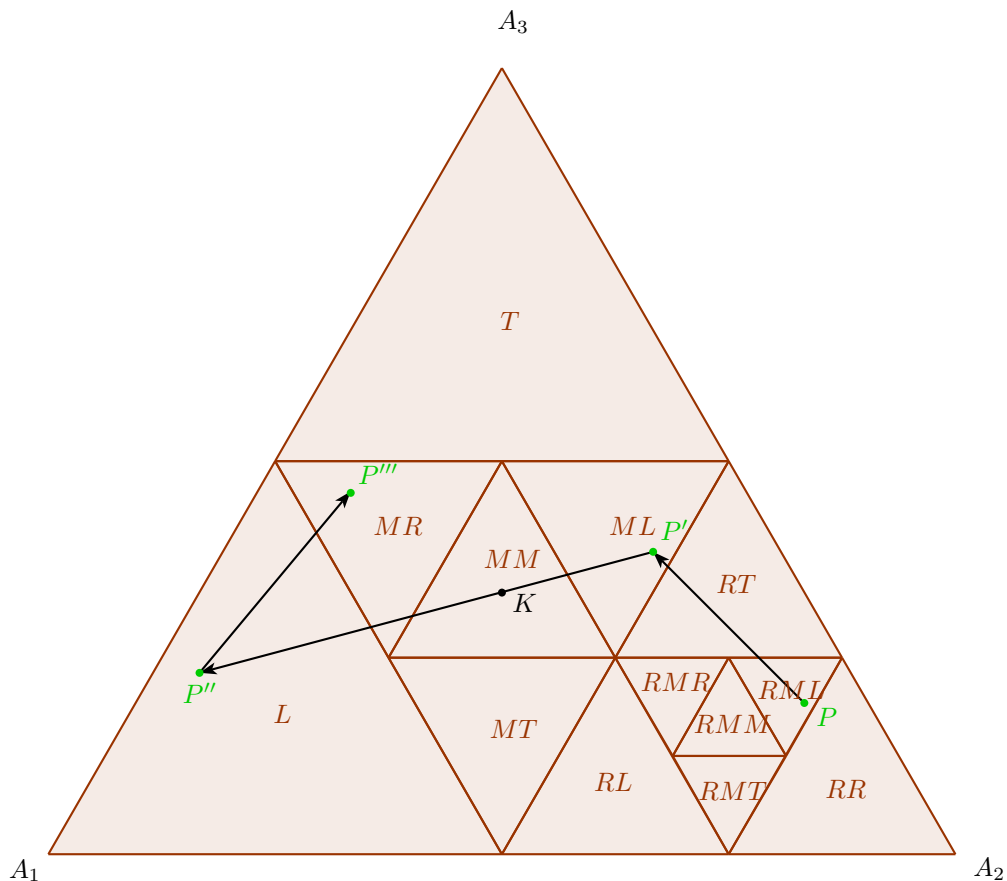
Hol vannak az egyes eseteknek megfelelő pontok az $A_1A_2A_3$ háromszögen? Ha például $\alpha > \frac{\pi}{2}$, akkor a koordinátázás során A_1 -nek $\frac{1}{2}$ -nél nagyobb súlyt adunk, tehát többet, mint A_2 -nek és A_3 -nak együtt. Így a súlypontnak A_1 -hez közelebb kell lennie, mint az A_2A_3 oldalhoz. Ez azt jelenti, hogy ha F_1, F_2, F_3 jelölik rendre az A_2A_3, A_3A_1, A_1A_2 oldalak felzőpontját, akkor az ABC háromszögnek megfelelő pont az $A_1F_3F_2$ háromszög belsejében van. Hasonlóan, a B -nél tompaszögű háromszögnek megfelelő pont az $A_2F_1F_3$ háromszög, a C -nél tompaszögűnek megfelelő az $A_3F_2F_1$ háromszög belsejében van. A hegyesszögű háromszögeknek megfelelő pontok pedig a maradék területen, az $F_1F_2F_3$ háromszög belsejében vannak. (Lásd a 3. ábrát.) Az $F_1F_2F_3$ háromszög határán lévő pontok a derékszögű háromszögeknek felelnek meg, ezekkel nem foglalkozunk.



3. ábra. Az ABC -nek megfelelő pont elhelyezkedése

Próbáljuk most meg leírni egy adott pont pályáját, amint egymás után alkalmazzuk rá sokszor a T transzformációt. Ehhez a következő leírást fogjuk használni a pontok helyzetére: Osszuk fel az $A_1A_2A_3$ háromszöget 4 egyenlő részre (ahogy a 3. ábrán látható). Jelölje a felső háromszöget T (top), a bal alsót L (left), a jobb alsót R (right), a középsőt pedig M (middle). Ezután mindegyik kis háromszöget osszuk ugyanígy fel 4 egyenlő részre, és a jelölésükhöz használjuk ugyanezt a rendszert: például a felső háromszög jobb alsó háromszögét TR -rel fogjuk jelölni. A közéső háromszög esetében a másik irányból kell az ábrára nézni (hogy az is felfele álljon), és úgy megadni az elnevezéseket. (Például a középső háromszög jobb felső háromszöge olyan, mint a többinek a bal alsó, így ML -lel jelöljük.) Ezután ezeket a kis háromszögeket ismét négy egyenlő részre osztjuk, és így tovább, az elnevezésnél mindig hozzáadva a megfelelő betűt

a háromszög nevéhez, hogy megkapjuk a részei nevét. Mivel a háromszögek mérete nullához tart, egy pontot egyértelműen megadhatunk egy T, L, R és M betűkből álló végtelen sorozattal: $MLMRTR\dots$ az a pont, amely benne van az M háromszögben, ezen belül, az ML háromszögben, ezen belül is az MLM háromszögben, és így tovább. Vegyük észre, hogy a T leképezés a T, L, R, M háromszögek mindegyikét a teljes háromszögbe képezi, azon belül viszont megtartja a tagozódást: például a TL háromszög pontjai az L háromszög pontjaiba képződnek, az $MRLLTR$ háromszög pontjai az $RLLTR$ háromszög pontjaiba (és minden ilyen pont előáll valamely pont képeként). Ezért a pontokra ezt a leírást használva nagyon egyszerűen megadhatjuk egy pont T általi képét: a neki megfelelő betűsorozatból elvesszük az első betűt.



4. ábra. A háromszög felosztása és egy pont pályája a T leképezés ismételt végrehajtása során

Ezek alapján már megfogalmazhatjuk, mit jelent az, hogy a T leképezés kaotikus. Ha egy pontról például tudjuk, hogy $RRTMLT$ -ben van, de azt nem tudjuk, hogy ezen belül melyik háromszögben (tehát 6 szintnyi pontossággal ismerjük a helyzetét), akkor a T leképezés 6-szori alkalmazása után semmit nem fogunk tudni a helyzetéről, az az $A_1A_2A_3$ háromszög tetszőleges pontja lehet. Tehát ha valamilyen adott hibahatárral ismerjük a pont helyzetét (és a gyakorlatban a mérőeszközeink korlátai miatt nem ismerhetjük teljesen pontosan), akkor akármilyen kicsi is ez a hibahatár, a leképezés bizonyos számú alkalmazása után már semmit nem fogunk tudni a pont elhelyezkedéséről. A kaotikusságot másképp is megfogalmazhatjuk: ha kiválasztunk egy pontot az $A_1A_2A_3$ háromszögből, akkor az 1 valószínűséggel olyan lesz, hogy a pályája (miközben végtelen sokszor ismétljük meg rá a T leképezést) egyenletesen járja be az $A_1A_2A_3$ háromszöget.

Az előzőeket használva egy másik érdekes dolgot is megfigyelhetünk. Egy leképezést vizsgálva felvetődik a kérdés, hogy van-e olyan pont amire n -szer egymás után alkalmazva a leképezést visszajutunk a kiindulási ponthoz, más szóval milyen n -ekre van n hosszú ciklusa a leképezésnek. A T leképezésün-

ket vizsgálva erre könnyen választ adhatunk a fentiek segítségével: tetszőleges n -re van ciklus. Vegyünk ugyanis egy n hosszú sorozatot az L, T, R, M betűkből, például $n = 3$ -ra az RML -et és ezt írjuk egymás után végtelenszer. Ez a betűsorozat meghatároz egy pontot, amelyre 3-szor alkalmazva a leképezést ugyanazt az $RMLRMLRML \dots$ pontot kapjuk, amiből kiindultunk. Ha pedig olyan pontot szeretnénk találni, amelyre adott n -re n -szer alkalmazva a leképezést önmagát kapjuk, de kevesebbszer alkalmazva nem, ilyen is könnyen megadhatunk: ekkor a választott n hosszú sorozat nem állhat egy rövidebb szakasz ismétlődéséből.